

7.4.9 Výpočty vzdáleností I

Předpoklady: 7407

Př. 1: Urči vzdálenost bodu P od roviny ρ . Příklad řeš ve dvou sloupcích, vlevo konkrétně pro bod $P[4; -3; 3]$ a rovinu $\rho: x - 2y + 2z + 2 = 0$, vpravo obecně pro bod $P[p_1; p_2; p_3]$ a rovinu $\rho: ax + by + cz + d = 0$.

Postup při výpočtu:

1. Najdeme přímkou q , která prochází bodem P a je kolmá na rovinu ρ .
2. Najdeme průsečík Q přímkou q a roviny ρ .
3. Vzdálenost $d = |PQ|$ je vzdáleností bodu P od roviny ρ .

Určení přímkou q :

Normálový vektor roviny ρ $\mathbf{n}_\rho = (1; -2; 2)$ je směrovým vektorem kolmice q . \Rightarrow

$$x = 4 + t$$

$$q: y = -3 - 2t$$

$$z = 3 + 2t$$

Průsečík přímkou q a roviny ρ :

$$\rho: x - 2y + 2z + 2 = 0$$

$$x = 4 + t$$

$$q: y = -3 - 2t$$

$$z = 3 + 2t$$

Dosadíme přímkou do rovnice roviny:

$$(4 + t) - 2(-3 - 2t) + 2(3 + 2t) + 2 = 0$$

$$4 + t + 6 + 4t + 6 + 4t + 2 = 0$$

$$9t = -18$$

$$t = -2$$

Dosadíme parametr do rovnice přímkou q :

$$x = 4 + t = 4 + (-2) = 2$$

$$y = -3 - 2t = -3 - 2(-2) = 1$$

$$z = 3 + 2t = 3 + 2(-2) = -1$$

Průsečíkem je bod $Q[2; 1; -1]$.

Vzdálenost bodů P a Q

$$|PQ| = \sqrt{(q_1 - p_1)^2 + (q_2 - p_2)^2 + (q_3 - p_3)^2} = \\ = \sqrt{(2 - 4)^2 + (1 - (-3))^2 + (-1 - 3)^2} = 6$$

Určení přímkou q :

Normálový vektor roviny $\mathbf{n}_\rho = (a; b; c)$ je směrovým vektorem kolmice q . \Rightarrow

$$x = p_1 + at$$

$$q: y = p_2 + bt$$

$$z = p_3 + ct$$

Průsečík přímkou q a roviny ρ :

$$\rho: ax + by + cz + d = 0$$

$$x = p_1 + at$$

$$q: y = p_2 + bt$$

$$z = p_3 + ct$$

$$a(p_1 + at) + b(p_2 + bt) + c(p_3 + ct) + d = 0$$

$$ap_1 + a^2t + bp_2 + b^2t + cp_3 + c^2t + d = 0$$

$$a^2t + b^2t + c^2t = -(ap_1 + bp_2 + cp_3 + d)$$

$$t = -\frac{(ap_1 + bp_2 + cp_3 + d)}{a^2 + b^2 + c^2}$$

Výraz pro t je příliš složitý, bod Q budeme zapisovat bez toho, abychom za t dosadili.

Průsečíkem je bod $Q[p_1 + at; p_2 + bt; p_3 + ct]$.

Vzdálenost bodů P a Q

$$|PQ| = \sqrt{(q_1 - p_1)^2 + (q_2 - p_2)^2 + (q_3 - p_3)^2} = \\ = \sqrt{([p_1 + at] - p_1)^2 + ([p_2 + bt] - p_2)^2 + ([p_3 + ct] - p_3)^2} = \\ = \sqrt{a^2t^2 + b^2t^2 + c^2t^2} = \sqrt{t^2} \sqrt{a^2 + b^2 + c^2} = \\ = |t| \sqrt{a^2 + b^2 + c^2}$$

Dosadíme parametr $t = -\frac{(ap_1 + bp_2 + cp_3 + d)}{a^2 + b^2 + c^2}$

$$\begin{aligned} |PQ| &= |t| \sqrt{a^2 + b^2 + c^2} = \\ &= \left| \frac{(ap_1 + bp_2 + cp_3 + d)}{a^2 + b^2 + c^2} \right| \sqrt{a^2 + b^2 + c^2} = \\ &= \frac{|ap_1 + bp_2 + cp_3 + d|}{a^2 + b^2 + c^2} \sqrt{a^2 + b^2 + c^2} = \\ &= \frac{|ap_1 + bp_2 + cp_3 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}} \end{aligned}$$

Získali jsme poměrně jednoduchý vzorec, který umožňuje spočítat vzdálenost bodu od roviny.

Vzdálenost bodu $P[p_1; p_2; p_3]$ od roviny $\rho: ax + by + cz + d = 0$ je dána vzorcem

$$d = |P\rho| = \frac{|ap_1 + bp_2 + cp_3 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}.$$

Vzorec je analogií vzorce pro vzdálenost bodu od přímky zapsané obecnou rovnicí v rovině. Z jakých částí se vzorec skládá:

- $|ap_1 + bp_2 + cp_3 + d|$ - Dosazení bodu do rovnice roviny. Pro bod v rovině vyjde nula, zřejmě větší absolutní hodnota výrazu znamená větší vzdálenost od roviny, hodnota však závisí na použitém normálovém vektoru.
- $\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}$ - Velikost normálového vektoru (větší normálový vektor znamená větší hodnotu výrazu v čitateli) \Rightarrow hodnotu čitatele musíme vydělit velikostí vektoru.

Př. 2: Urči vzdálenost bodu $P[4; -3; 3]$ od roviny $\rho: x - 2y + 2z + 2 = 0$ pomocí odvozeného vzorce.

$$\begin{aligned} \rho: x - 2y + 2z + 2 = 0 & \quad P[4; -3; 3] \\ d = \frac{|ap_1 + bp_2 + cp_3 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}} &= \frac{|4 - 2 \cdot (-3) + 2 \cdot 3 + 2|}{\sqrt{1^2 + (-2)^2 + 2^2}} = \frac{|18|}{3} = 6 \end{aligned}$$

Stejný výsledek jako při výpočtu z definice.

Př. 3: Urči vzdálenost bodu $P[1; -3; 5]$ od roviny $ABC: A[-1; 0; 0], B[1; 2; 1], C[3; 0; -2]$.

Nejdříve musíme určit obecnou rovnici roviny ABC .

Určíme dva směrové vektory:

$$\mathbf{u} = B - A = (2; 2; 1) \quad 2; 2$$

$$C - A = (4; 0; -2) \Rightarrow \mathbf{v} = (2; 0; -1) \quad 2; 0$$

$$\mathbf{u} \times \mathbf{v} = (-2 - 0; 2 + 2; 0 - 4) = (-2; 4; -4) \Rightarrow \mathbf{n} = (1; -2; 2)$$

Rovnice: $x - 2y + 2z + d = 0$.

Dosadíme bod A : $-1 - 2 \cdot 0 + 2 \cdot 0 + d = 0 \Rightarrow d = 1$.

Rovina ABC má rovnici: $x - 2y + 2z + 1 = 0$.

Vzdálenost bodu $P[1;-3;5]$ od roviny $ABC: x-2y+2z+1=0$

$$d = \frac{|ap_1 + bp_2 + cp_3 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}} = \frac{|1 - 2 \cdot (-3) + 2 \cdot 5 + 1|}{\sqrt{1^2 + (-2)^2 + 2^2}} = \frac{|18|}{3} = 6$$

Vzdálenost bodu $P[1;-3;5]$ od roviny ABC je 6.

Př. 4: Urči vzdálenost rovin $\rho: 2x - y + 3z + 1 = 0$ a $\sigma: 4x - 2y + 6z + 5 = 0$.

Vzdálenost rovin má smysl, jen když jsou rovnoběžné \Rightarrow vypíšeme normálové vektory:

$$\mathbf{n}_\rho = (2; -1; 3) \\ \mathbf{n}_\sigma = (4; -2; 6) \Rightarrow \text{platí } \mathbf{n}_\sigma = 2\mathbf{n}_\rho \Rightarrow \text{roviny jsou rovnoběžné.}$$

Určíme vzdálenost libovolného bodu roviny σ od roviny ρ :

Hledáme bod v rovině σ : zvolíme například: $S[0; y; 0] \Rightarrow$ dosadíme do roviny a dopočítáme

$$\text{souřadnici: } 4x - 2y + 6z + 5 = 4 \cdot 0 - 2 \cdot y + 6 \cdot 0 + 5 = 0 \Rightarrow y = \frac{5}{2}.$$

\Rightarrow Určíme vzdálenost bodu $S\left[0; \frac{5}{2}; 0\right]$ od roviny $\rho: 2x - y + 3z + 1 = 0$:

$$d = \frac{|ap_1 + bp_2 + cp_3 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}} = \frac{|2 \cdot 0 - 1 \cdot \frac{5}{2} + 3 \cdot 0 + 1|}{\sqrt{2^2 + (-1)^2 + 3^2}} = \frac{\frac{3}{2}}{\sqrt{14}} = \frac{3}{2\sqrt{14}} \cdot \frac{\sqrt{14}}{\sqrt{14}} = \frac{3\sqrt{14}}{28}.$$

Vzdálenost rovin ρ a σ je $\frac{3\sqrt{14}}{28}$ (a je vidět, že se nerovná rozdílu koeficientů d v rovnicích obou rovin).

Př. 5: Na přímce $p = \{[1+2t; 3-t; 4+t]; t \in R\}$ najdi bod, jehož vzdálenost od souřadné roviny xz je 5. Je možné příklad vyřešit i bez použití vzorce pro vzdálenost bodu od roviny?

Hledaný bod má souřadnice: $X[1+2t; 3-t; 4+t]$. Známe jeho vzdálenost od roviny $xz \Rightarrow$ můžeme jeho souřadnice dosadit do vzorce a získáme rovnici s jednou neznámou.

Rovnice roviny xz : $y=0$ (rovina obsahuje osy x a z , tedy všechny body v prostoru s nulovou y -ovou souřadnicí).

$$d = \frac{|ap_1 + bp_2 + cp_3 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}} = \frac{|0 \cdot (1+2t) + 1 \cdot (3-t) + 0 \cdot (4+t) + 0|}{\sqrt{0^2 + 1^2 + 0^2}} = \frac{|3-t|}{1} = 5$$

$|3-t| = |t-3| = 5 \Rightarrow$ hledáme čísla vzdálená od 3 o 5 \Rightarrow dvě řešení:

- $t_1 = 8 \Rightarrow X_1[1+2 \cdot 8; 3-8; 4+8] \Rightarrow X_1[17; -5; 12]$
- $t_2 = -2 \Rightarrow X_2[1+2 \cdot (-2); 3-(-2); 4+(-2)] \Rightarrow X_2[-3; 5; 2]$

Hledanými body jsou body $X_1[17; -5; 12]$ a $X_2[-3; 5; 2]$.

Body můžeme najít i bez vzorce. Protože určujeme vzdálenost bodů od roviny xz , hledáme body podle jejich y -ové souřadnice \Rightarrow hledáme na přímce p body, jejichž y -ová souřadnice se rovná ± 5 .

Př. 6: Je dána standardní krychle $ABCDEFGH$ $a = 4$ cm. Urči vzdálenost bodu E od roviny AFH .

Příklad ze stereometrie. Tehdy to bylo docela těžké.

Skoroprobém: Nemáme žádné souřadnice pro vrcholy krychle \Rightarrow zavedeme si je. Například vrchol D umístíme do počátku, vrchol A na osu x , vrchol C na osu y , vrchol H na osu z .

Sepíšeme si souřadnice všech vrcholů:

$$\begin{array}{llll} A[4;0;0] & B[4;4;0] & C[0;4;0] & D[0;0;0] \\ E[4;0;4] & F[4;4;4] & G[0;4;4] & H[0;0;4] \end{array}$$

Určíme rovnici roviny AFH :

$$\begin{array}{l} \text{Směrové vektory: } F - A = (0; 4; 4) \Rightarrow \mathbf{u} = (0; 1; 1); 0; 1 \\ H - A = (-4; 0; 4) \Rightarrow \mathbf{v} = (-1; 0; 1) - 1; 0 \Rightarrow \mathbf{n} = (1; -1; 1). \end{array}$$

Rovnice: $x - y + z + d = 0$, dosadíme bod $A[4;0;0]$ $4 - 0 + 0 + d = 0 \Rightarrow d = -4$.

Rovina AFH : $x - y + z - 4 = 0$.

Vypočteme vzdálenost bodu $E[4;0;4]$ od roviny AFH :

$$d = \frac{|ap_1 + bp_2 + cp_3 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}} = \frac{|4 - 0 + 4 - 4|}{\sqrt{1^2 + (-1)^2 + 1^2}} = \frac{4}{\sqrt{3}} = \frac{4\sqrt{3}}{3}.$$

Vzdálenost bodu E od roviny AFH se rovná $\frac{4\sqrt{3}}{3}$.

Př. 7: Petáková:

strana 120/cvičení 67

strana 120/cvičení 70

Shrnutí: Protože obecná rovnice roviny má v prostoru velmi podobný význam jako obecná rovnice přímky v rovině, existuje v prostoru pro vzdálenost bodu od roviny velmi podobný vzorec jako v rovině pro vzdálenost bodu od přímky.